

(11)Publication number:

2002-295608

(43) Date of publication of application: 09.10.2002

(51)int.Cl.

F16H 3/66 F16H 3/62

(21)Application number: 2001-097435

(71)Applicant: AISIN AW CO LTD

(22)Date of filing:

29.03.2001

(72)Inventor: HAYABUCHI MASAHIRO

NISHIDA MASAAKI KASUYA SATORU

GOTO KENJI

AOKI TOSHIHIKO

(54) AUTOMATIC TRANSMISSION FOR VEHICLE

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To improve transmission efficiency by reducing the drag loss due to the high speed rotation of a free running element of a planetary gear, set in a multistage automatic transmission.

SOLUTION: This automatic transmission for a vehicle has a first speed ratio input route T1, a second speed ratio input route T2 having a speed ratio larger than that of the first route T1, the planetary gear set formed of four elements, a clutch C-2 for transmitting the rotation of the input route T2 to the first element S3 among the four elements arranged, in the order from the first to the fourth on a speed diagram, a clutch C-1 for transmitting the same to the fourth element S2, a clutch C-4 for transmitting the rotation of the input route T1 to the first element, a clutch C-3 for transmitting the same to the second element C3, a brake B-1 for locking the fourth element, a brake B-2 for locking the second element and an output member connected to the third element R3. With this structure, excessive high-speed rotation of the free running member

-91

is prevented, when changing speed with a combination of any of engagement element, and increase of the drag loss is prevented.

LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the

BEST AVAILABLE COPY

examiner's decision of rejection application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2002-295608 (P2002-295608A)

(43)公開日 平成14年10月9日(2002.10.9)

(51) Int.Cl.7

識別記号

FΙ

テーマコード(参考)

F16H 3/66

3/62

F16H 3/66

A 3J028

3/62

Α

審査請求 未請求 請求項の数4 OL (全 12 頁)

(21)出願番号

特願2001-97435(P2001-97435)

(22)出願日

平成13年3月29日(2001.3.29)

(71)出願人 000100768

アイシン・エィ・ダブリュ株式会社

愛知県安城市藤井町高根10番地

(72)発明者 早渕 正宏

愛知県安城市藤井町高根10番地 アイシ

ン・エイ・ダブリュ株式会社内

(72)発明者 西田 正明

愛知県安城市藤井町高根10番地 アイシ

ン・エイ・ダブリュ株式会社内

(74)代理人 100095108

弁理士 阿部 英幸

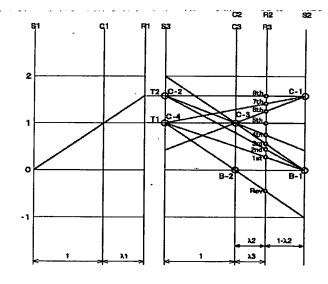
最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 車両用自動変速機

(57)【要約】

【課題】 多段の自動変速機において、プラネタリギヤセットの空転要素の高回転による引き摺りロスを低減し、伝達効率を向上させる。

【解決手段】 車両用自動変速機は、第1の速度比の入力経路T1と、それより大きい速度比の入力経路T2と、4要素のプラネタリギヤセットと、4要素を、速度線図上での並び順で第1~第4要素として、入力経路T2の回転を、第1要素S3に伝達するクラッチC-1と、入力経路T1の回転を、第1要素に伝達するクラッチC-4と、第2要素C3に伝達するクラッチC-4と、第2要素C3に伝達するクラッチC-3と、第4要素を係止するブレーキB-1と、第2要素を係止するブレーキB-2と、第3要素R3に連結された出力部材とを有する。それにより、各係合要素のいずれの係合の組合せによる変速段達成時にも、空転要素の極端な高速回転が生じないため、引き摺り抵抗の増加が防がれる。



10

30

た出力部材とを有する。

【0006】上記の構成において、第1ブレーキの係合 に対して、第4クラッチの係合により第1速、第2クラ ッチの係合により第2速、第3クラッチの係合に対し て、第1ブレーキの係合により第3速、第2クラッチの 係合により第4速、第4クラッチの係合により第5速を 達成し、第1クラッチの係合に対して、第3クラッチの 係合により第6速、第4クラッチの係合により第7速、 第2 クラッチの係合により第8 速を達成する構成とする のが有効である。

【0007】上記の構成において、入力軸からの回転を 増速して出力する増速プラネタリギヤを有し、該増速プ ラネタリギヤからの入力経路が前記第2の入力経路とさ れ、増速プラネタリギヤを介さない入力軸からの入力経 路が前記第1の入力経路とされた構成を採ることができ

【0008】また、上記の構成において、プラネタリギ ヤセットは、第1要素をサンギヤ、第2要素を該サンギ ヤに噛合するショートピニオンと該ショートピニオンに **噛合するロングピニオンとを共に支持するキャリア、第 20** 3要素をロングピニオンに嘲合するリングギヤ、第4要 素をロングビニオンに噛合する他のサンギヤとするラビ ニョタイプのギヤセットで構成されるのも有効である。 [0009]

【発明の作用及び効果】上記請求項1記載の構成では、 各係合要素のいずれの係合の組合せによるプラネタリギ ヤセットの各要素の制御によっても、空転する要素の極 端な高速回転が生じないため、空転要素につながる係合 要素の引き摺りによる抵抗の増加を防ぐことができる。 また、全ての前進変速段を通じて空転要素の逆回転が生 じないため、シフトアップ・ダウンの際の係合要素の制 御も容易となる。

【0010】次に、請求項2記載の構成では、各前進変 速段の達成時に空転する要素の極端な高速回転が生じ ず、特に低速の第3速を除いては、入力回転を上回る空 転が生じないため、空転要素につながる係合要素の引き 摺りによる抵抗の増加を防ぐことができる。また、全て の前進変速段を通じて空転要素の逆回転が生じないた め、シフトアップ・ダウンの際の係合要素の制御も容易 となる。更に、最高速段達成時にプラネタリギヤセット が直結状態となるため、通常の車両走行において最も使 用期間が長い最高速段におけるプラネタリギヤセットの 伝達ロスをなくすことができる。そして、こうした特性 の相乗により、自動変速機の伝達効率が向上する。

【0011】また、請求項3記載の構成では、入力経路 の回転が、入力回転に対して直結及び増速回転となるこ とで、それらの回転を入力として達成される最低速段か ら最高速段までの速度比幅が増速方向に広がるため、多 段の変速段の各ギヤ比をワイドスプレッドに設定すると とができる。

【0012】次に、請求項4記載の構成では、プラネタ リギヤセットの要素間をつなぐ部材をなくすことができ るため、4要素のプラネタリギヤセットのコンパクト 化、特に軸方向寸法の短縮が可能となり、自動変速機の 軸長の短縮が可能となる。

[0013]

【発明の実施の形態】以下、図面に沿い、本発明の実施 形態を説明する。図1~図3は本発明を具体化した車両 用自動変速機の第1実施形態を示す。図1にそのギヤト レイン構成をスケルトンで示すように、この自動変速機 は、変速機構を1軸上に配設したフロントエンジンリヤ ドライブ(FR)車用の縦置式の形態を採る。

【0014】このギヤトレインは、発進装置としてのロ ックアップクラッチ40付の3要素のトルクコンバータ 4と、その出力側に配置された変速機構1とで構成され る。トルクコンバータ4は、ポンプインペラ41とター ピンランナ42とステータ43を備える構成とされてい る。そして、トルクコンバータ4のタービンランナ42 が変速機構1の入力軸11に連結され、変速機構の出力 要素が出力部材19に連結されている。

【0015】変速機構1は、入力軸11の回転に対し て、固定の第1の速度比(本形態では、直結の速度比 1)を持つ第1の入力経路T1と、第1の速度比より大 きい固定の第2の速度比(本形態において、速度比1を 超える増速比)を持つ第2の入力経路T2と、複数のプ ラネタリギヤの組み合わせからなる4要素のプラネタリ ギヤセット(本形態において、ラビニョタイプのプラネ タリギヤセット) Gと、プラネタリギヤセットGの4要 素を、速度線図(図3参照)上での各要素の並び順に従 い第1~第4要素として、第2の入力経路T2からの回 転を、第1要素S3に伝達する第2クラッチ(本明細書 を通じて、各係合要素について、配列上で入力側のトル クコンバータに近い順番で呼称を付す。後続の他の実施 形態について同じ。)(C-2)と、第4要素S2に伝 達する第1クラッチ (C-1) と、第1の入力経路T1 からの回転を、第1要素S3に伝達する第4クラッチ (C-4)と、第2要素C2(C3)に伝達する第3ク ラッチ(C-3)と、第4要素S2を係止する第1ブレ ーキ(B-1)と、第2要素C2(C3)を係止する第 40 2ブレーキ (B-2) と、第3要素R2(R3) に連結

【0016】このギヤトレインは、第2の入力経路T2 に第1の入力経路T1とは異なる速度比の回転を生じさ せる手段として、入力軸11からの回転を増速して出力 する増速プラネタリギヤG1を有する。したがって、増 速プラネタリギヤG 1 からの入力経路が第2の入力経路 T2とされ、増速プラネタリギヤG1を介さない入力軸 11からの直接の入力経路が第1の入力経路T1とされ

された出力部材としての出力軸19とを有する。

【0017】プラネタリギヤセットGを構成する4要素 50

【0027】前掲の図1~図3を併せ参照してわかるよ うに、第1速(1st)は、第4クラッチ(C-4)と 第1ブレーキ(B-1)の係合により違成される。この 場合、入力軸11(第1の入力経路T1)から第1の速 度比の回転(非増速回転)が第4クラッチ(C-4)経 由で大径サンギヤS3に入力され、第1ブレーキ(B-1)の係合により係止された小径サンギヤS2に反力を 取って、共通リングギヤR2(R3)の最大減速比の減 速回転が出力軸19に出力される。

【0028】次の第2速(2nd)は、第2クラッチ (C-2)と第1ブレーキ(B-1)の係合により達成 される。この場合、入力軸11から増速プラネタリギヤ G1を経て増速された回転が、第2の入力経路T2、第 2クラッチ(C-2)経由で大径サンギヤS3に入力さ れ、第1ブレーキ(B-1)の係合により係止された小 径サンギヤS2に反力を取って、共通リングギヤR2 (R3)の減速回転が出力軸19に出力される。このと きの速度比は、入力回転が増速回転であるため第1速 (1st) より大きくなる。

【0029】次に、第3速(3rd)は、第3クラッチ (C-3)と第1ブレーキ(B-1)の係合により達成 される。この場合、第1の入力経路T1の非増速回転が 第3クラッチ (C-3) 経由で共通キャリアC2 (C 3) に入力され、第1ブレーキ(B-1)の係合により 係止された小径サンギヤS2に反力を取って、共通リン グギヤR2(R3)の減速回転が出力軸19に出力され る。このとき、図3の速度線図を参照して分かるよう に、大径サンギヤS3は、動力伝達には関与せず、共通 キャリアC2(C3)と同方向に空転するが、その速度 比は2となり、極端な増速とはならずかつ他の要素と同 方向の回転であるため、大径サンギヤS3に対する解放 状態の第2クラッチ(C-2)のドラム-ハブ間の速度 比差(以下、ブレーキのハブ-ケース間の速度比差も含 めて、単に相対速度比という)は1以下となり、第4ク ラッチ(C-4)の相対速度比も1となり、引き摺り抵

【0030】次の第4速(4th)は、第2クラッチ (C-2)と第3クラッチ(C-3)の同時係合により 達成される。この場合、一方で入力軸11から増速プラ ネタリギヤGlを経て増速された第2の入力経路T2の 回転が第2クラッチ(C-2)経由で大径サンギヤS3 に入力され、他方で入力軸11から第3クラッチ(C-3)経由で入力された第1の入力経路T1の非増速回転 が共通キャリアC2(C3)に入力され、プラネタリギ ヤセットGの大径サンギヤS3と共通キャリアC2(C 3)の回転差分の速度比の減速された回転がリングギヤ R2(R3)の回転として出力軸19に出力される。と のとき、図3の速度線図を参照して分かるように、小径 サンギヤS2は、動力伝達には関与せず、共通キャリア C 2 (C 3)と同方向に空転するが、その速度比は l 以 50 【 0 0 3 4 】 第 8 速(8 t h)は、第 1 クラッチ(C –

下と低くかつ他の要素と同方向の回転であるため、小径 サンギヤS2に対する解放状態の第1クラッチ(C-1)の相対速度比は1強となり、第1ブレーキ(B-1)の相対速度比は0.5程度となり、引き摺り抵抗の 増加は避けられる。

【0031】次に、第5速 (5 t h) は、第3クラッチ (C-3) と第4クラッチ (C-4) の同時係合により 達成される。との場合、入力軸11から第1の入力経路 T1の非増速回転が第3クラッチ(C-3)経由で共通 キャリアC2(C3)に入力されると共に、第4クラッ チ(C-4)経由で大径サンギヤS3にも入力されるた め、プラネタリギヤセットGは直結状態となり、その回 転が共通リングギヤR2(R3)の回転となって出力軸 19に出力される。との場合は、プラネタリギヤセット Gの全ての要素の相対回転がなくなるため歯車伝達ロス がなくなる。このときの各解放状態の残りのクラッチ及 びブレーキの相対速度比はいずれも1以下となり、引き 摺り抵抗も小さい。

【0032】そして、第6速(6th)は、第1クラッ 20 チ(C-1)と第3クラッチ(C-3)の同時係合によ り達成される。この場合、一方で増速プラネタリギヤG 1を経て増速された第1クラッチ(C-1)経由の第2 の入力経路T2の回転が小径サンギヤS2に入力され、 他方で入力軸11から第3クラッチ(C-3)経由の第 1の入力経路T2の非増速回転が共通キャリアC2(C 3) に入力されて、共通キャリアC2(C3)と小径サ ンギヤS2の回転に対する中間の回転が共通リングギヤ R2(R3)から出力軸19に出力される。このときの 空転要素は大径サンギヤS3となるが、その回転は速度 30 比1より遥かに小さくなり、回転方向も入力回転と同方 向となるため、大径サンギヤS3に対して解放状態の第 2 クラッチ (C-2) の相対速度比は1程度、第4クラ ッチ(C-4)の相対速度比は1以下といずれも小さ く、引き摺り抵抗も小さい。

【0033】次の第7速 (7th)は、第1クラッチ (C-1) と第4クラッチ (C-4) の同時係合により 達成される。この場合、一方で増速プラネタリギヤG1 を経て増速された第1クラッチ(C-1)経由の第2の 入力経路T2の回転が小径サンギヤS2に入力され、他 方で入力軸 1 1 から第 4 クラッチ (C-4) 経由の第 1 の入力経路 T1 の非増速回転が大径サンギヤS3 に入力 されて、大径サンギヤS2と小径サンギヤS3の回転に 対する中間の増速回転が共通リングギヤR2(R3)か ら出力軸19に出力される。このときの空転要素となる 共通キャリアC2 (С3)の回転は、増速回転と非増速 回転の中間の速度比となり、それに対して解放状態の第 3クラッチ(C-3)の相対速度比はごく小さく、第2 ブレーキ (B-2) の相対速度比は1強となり、この場 合の引き摺りも小さい。

30

40

とリングギヤR1の歯数比λ1=0.556、プラネタ リギヤセットGの大径サンギヤS2と共通リングギヤR 2 (R3) すなわちダブルピニオン側の歯数比λ2= 0.593、小径サンギヤS3と共通リングギヤR2 (R3) すなわちシングルピニオン側の歯数比入3= 0.257に設定したときのもので、この場合の入出力 ギヤ比 (Gear ratio) とギヤ比ステップ (Spread) は、 冗長を避けるべく個々の数値の列記を省略するが、図表 に示すとおりとなる。またトータルスプレッドは5.1 5となる。

【0042】特にこの形態の場合、ギヤ比ステップ(Sp read)を参照して分かるように、第1-2速間から第7 -8速間までの全てのギヤ比ステップにおいて、高速段 側に行くに従ってギヤ比ステップが小さくなり、途中に 逆転のない極めて良好な特性が得られる。

【0043】また、図6は各クラッチ及びプレーキの係 合(○印でそれらの係合を表す)により達成される変速 段と、そのときの各要素の速度比との関係を第1実施形 態の場合と同様の表示手法に従う速度線図で示す。この 形態の場合、前記のように第3要素を構成する共通キャ リアC2 (C3)が出力要素となり、第2要素が共通リ ングギヤR3(R2)で構成されるため、第3クラッチ (C-3)の係合と第2ブレーキ(B-2)の係合によ り制御される要素と出力要素の関係が、第1実施形態に 対して入れ替わり、各変速段でのこれらの速度比が入れ 替わるが、各変速段での各係合要素の係合に対する両サ ンギヤS2、S3の挙動は略同様となる。ただし、ギヤ 比設定の関係で、第1要素としてのサンギヤS3の第3 速時の空転速度比は第1実施形態に対して若干高くな り、逆に第4要素としてのサンギヤS2の後進時の空転 速度比は第1実施形態に対して若干低くなる。

【0044】次に示す図7~図9は、第2実施形態に対 して4要素のプラネタリギヤセットを変更した第3実施 形態を示す。との場合の第2実施形態に対する相違点の み説明すると、図7のスケルトンを参照して、第2実施 形態においてラビニョタイプとされたプラネタリギヤセ ットが、3要素の2つのシンブルプラネタリギヤG2, G3をサンギヤーサンギヤ結合及びキャリアーリングギ ヤ結合で連結して4要素としたいわゆるシンプソンタイ プのギヤセットで構成されている。すなわち、3要素の 2つのシンプルプラネタリギヤG2, G3は、プラネタ リギヤG2のキャリアC2をプラネタリギヤG3のリン グギヤR3に連結し、両サンギヤS2,S3を相互に連 結して4要素化されている。そして、この場合、両プラ ネタリギヤG2、G3の両サンギヤS2、S3が第1要 素として第2クラッチ(C−2)のハブ側と第4クラッ チ(C-4)のハブ側に連結され、プラネタリギヤG3 のキャリアC3が第2要素として第3クラッチ(C-3) のハブ側と第2 ブレーキ (B-2) のハブ側に連結 され、相互に連結されたキャリアC2とリングギヤR3 が第3要素としてカウンタギヤ19'に連結され、プラ ネタリギヤG2のリングギヤR2が第4要素として第1 クラッチ(C-3)のドラム側と第1ブレーキ(B-1)のハブ側に連結されている。

【0045】との第3実施形態における各係合要素と達 成される変速段の関係も図8に示すように、先の各実施 形態と全く同様となる。この係合図表においては、増速 プラネタリギヤG1のギヤ比λ1=0.590、プラネ タリギヤセットG2のギヤ比λ2=0.342、プラネ タリギヤセットG3のギヤ比=0.342に設定した場 合のギヤ比とギヤ比ステップが例示されている。との場 合のトータルスプレッドは6.24となる。この実施形 態におけるギヤ比ステップも第2実施形態の場合と同様 に、逆転がなく、高速段側ほどつまった極めて良好なも のとなる。

【0046】また、図9は各クラッチ及びブレーキの係 合(〇印でそれらの係合を表す)により達成される変速 段と、そのときの各要素の速度比との関係を第2実施形 態の場合と同様の表示手法に従う速度線図で示す。との 20 形態の場合、前記のように第3要素を構成するキャリア C2とリングギヤR3が出力要素となり、第2要素がキ ャリアC3で構成されるため、第3クラッチ (C-3) の係合と第2ブレーキ(B-2)の係合により制御され る要素と出力要素の関係が、第2実施形態に対して入れ 替わり、各変速段でのこれらの速度比が入れ替わるが、 各変速段での各係合要素の係合に対する両サンギャS 2、S3とリングギヤR2の挙動は略同様となる。ただ し、ギヤ比設定の関係で、第1要素としての両サンギヤ S2、S3の第3速時の空転速度比は第2実施形態に対 して若干高くなり、逆に第4要素としてのリングギヤR 2の後進時の空転速度比は第2実施形態に対して若干低 くなる。

【0047】次に示す図10~図12は、第3実施形態 に対して4要素のプラネタリギヤセットを変更した第4 実施形態を示す。この場合の第3実施形態に対する相違 点のみ説明すると、図10のスケルトンを参照して、第 3実施形態において3要素の2つのシンブルブラネタリ ギヤG2、G3をサンギヤーサンギヤ及びキャリアーリ ングギヤ結合したのに対して、2つのキャリアリングギ ヤ結合で連結して4要素としたいわゆるCR-CR結合 タイプの構成とされている。すなわち、3要素の2つの シンプルプラネタリギヤG2、G3は、相互のキャリア C2とリングギヤR3及びリングギヤR2とキャリアC 3を連結して4要素化されている。そして、この場合、 プラネタリギヤG3のサンギヤS3が第1要素として第 2クラッチ (C−2) のハブ側と第4クラッチ (C− 4) のハブ側に連結され、相互に連結されたキャリアC 3とリングギヤR2が第2要素として第3クラッチ(C -3)のハブ側と第2ブレーキ(B-2)のハブ側に連 50 結され、同じく相互に連結されたキャリアC2とリング

【図4】第2実施形態のギヤトレインを示すスケルトン 図である。

【図5】第2実施形態のギヤトレインの作動並びにギヤ 比及びギヤ比ステップの設定例を示す図表である。

【図6】第2実施形態のギヤトレインの速度線図である。

【図7】第3実施形態のギヤトレインを示すスケルトン 図である。

【図8】第3実施形態のギヤトレインの作動並びにギヤ 比及びギヤ比ステップの設定例を示す図表である。

【図9】第3実施形態のギヤトレインの速度線図である。

【図10】第4実施形態のギヤトレインを示すスケルトン図である。

【図11】第4実施形態のギヤトレインの作動並びにギャ比及びギヤ比ステップの設定例を示す図表である。

【図12】第4実施形態のギヤトレインの速度線図であ ス

【図13】第5実施形態のギヤトレインを示すスケルトン図である。

【図14】第5実施形態のギヤトレインの作動並びにギャ比及びギヤ比ステップの設定例を示す図表である。

【図15】第5実施形態のギヤトレインの速度線図であ*

*る。

【図16】各実施形態において2要素同時掴み替えなし で変速可能なギヤ段の関係を示す図表である。

16

【符号の説明】

T1 第1の入力経路

T2 第2の入力経路

G プラネタリギヤセット

G1 増速プラネタリギヤ

S3 小径サンギヤ(第1要素)

10 R2(R3) ラビニョタイプのリングギヤ(第2要 要)

C2(C3) ラビニョタイプのキャリア(第3要素)

S2 大径サンギヤ(第4要素)

C-1 第1クラッチ

C-2 第2クラッチ

C-3 第3クラッチ

C-4 第4クラッチ

B-1 第1ブレーキ

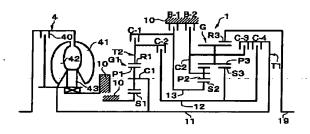
B-2 第2ブレーキ

0 11 入力軸

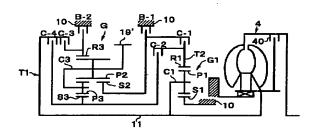
19 出力軸(出力部材)

19' カウンタギヤ(出力部材)

【図1】



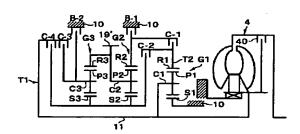
【図4】

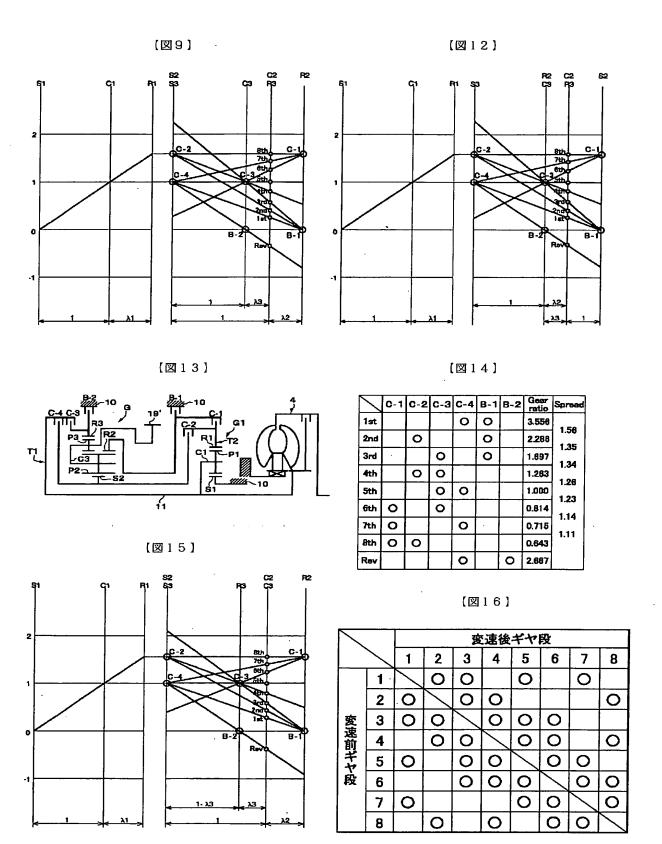


【図2】

| | C-1 | C-2 | C-3 | C-4 | B-1 | B-2 | Gear | Spread |
|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-------|--------------|
| 1st | | | | 0 | 0 | | 3.538 | |
| 2nd | | 0 | | | 0 | | 2.226 | 1.59 |
| 3rd | | | 0 | | O. | | 1.769 | 1.26 1.32 |
| 4th | | 0 | 0 | | | | 1.345 | 1.35 |
| 5th | | | 0 | 0 | | | 1.000 | 1.26 |
| 6th | 0 | | 0 | | | | 0.798 | 1.13 |
| 7th | 0 | | | 0 | | | 0.703 | 1.12 |
| 8th | 0 | 0 | | | | | 0.629 | 1.12 |
| Rev | | | | 0 | | 0 | 2.300 | |

【図7】





BEST AVAILABLE COPY